

法政大学理工学部 任期付教員公募

1. 職名及び人員：

任期付教授、任期付准教授、または任期付講師 1名

2. 所属学科等

機械工学科航空操縦学専修

3. 専門分野及び担当予定科目・業務

専門分野：航空操縦学

(雇い入れ直後) 担当予定科目：航空安全、航空機、初等・高等操縦実習、機械工学実験など。
学科および学部における教務や組織運営業務なども一部ご担当いただきます。

(変更の範囲) なし

4. 任期

2年(2028年8月末まで)とし、任期終了後の更新なし。 ※試用期間なし

5. 勤務地

(雇い入れ直後) 東京都小金井市梶野町3-7-2(法政大学小金井キャンパス)

※受動喫煙防止措置：屋内禁煙

ただし、実習委託先(仙台空港、調布飛行場、竜ヶ崎飛行場、ホンダエアポート、岡南飛行場、大分空港、鹿兒島空港)への頻繁な出張をお願いする可能性があります。(旅費、宿泊費は学内規定により支給)

(変更の範囲) 大学の定める場所 ※実習委託先が追加・変更になる可能性があります。

6. 応募要件

- (1) 航空操縦学分野に関する教育・研究・技術に関して十分な実務経験を有する方。
- (2) 事業用操縦士(飛行機)以上の資格および計器飛行証明を有する方。
- (3) 操縦教育証明を有することが望ましい。
- (4) 第1種航空身体検査証明を有することが望ましい。
- (5) 応募時点で博士の学位または外国のPh.D.を有する(着任時に学位取得済みの方も含む)ことが望ましい。
- (6) 本学および機械工学科の教育理念・方針を理解し、教育・研究への熱意があり、積極的かつ協調的に協働できる方。
- (7) 専門分野における十分な知識・能力を有し、先端的な研究や国際的な活躍を推進できる方。
- (8) 国籍は問わないが、十分な日本語能力を有する方。

7. 採用予定日：2026年9月1日

8. 待遇

給与、手当等については、学内規程による。社会保険(健康保険、厚生年金保険、介護保険および雇用保険)については、法の定めるところにより加入する。

9. 勤務時間

法定労働時間を超えない範囲で、教育・研究活動等の必要に応じて出校する。

参考事項：授業時間帯 9:00～18:40

10. 提出書類

- (1) 履歴書（写真添付、高校卒業以降の学歴、連絡先には e-mail アドレス記載）
- (2) 研究業績（学術論文（掲載決定論文を含む）、国際会議、招待講演、原著・編著書、総説・学術資料等、発明・考案・特許等、その他に分類）
- (3) 教育実績（公開講座、社内教育等を含む）
- (4) 科学研究費補助金、共同研究・受託研究等の競争的研究資金の獲得状況（代表分）
- (5) 学会・社会における活動等（所属学協会およびその学協会での役員・委員歴、国際会議委員歴、受賞歴等）
- (6) 代表的な論文の別刷り（5 編以内、コピー可）
- (7) 航空経歴書・既得技能証明等の写し・有効な航空身体検査証明の写し等、航空操縦教育に必要な書類
- (8) これまでの教育・研究の概要と今後の計画（2,000 字以内）
- (9) 応募の動機と教育・研究に対する抱負（1,000 字以内）
- (10) 応募者について意見を伺える方 2 名以上の氏名、所属および連絡先

※ 履歴書、研究業績書については、https://www.hosei.ac.jp/saiyo/rikoh_bosyu/ より必要書類をダウンロードのうえ、記入要領にしたがって作成してください。

※ (2)～(7)は保有しているものについて提出してください。ただし、(2)研究業績のない方も「なし」と記載の上、規定の様式で提出してください。

※上記(1)～(10)の書類をデジタル化した PDF ファイルを保存した USB メモリーを同封してください。

1 1. 応募締切日：2026 年 5 月 8 日（金）消印有効

1 2. 応募書類の提出先

〒184-8584 東京都小金井市梶野町 3-7-2

法政大学理工学部機械工学科 主任 加藤 友規 宛

封筒には「教員応募書類」と朱書きし簡易書留（レターパック可）で郵送して下さい。尚、応募書類・USB は原則として返却しませんので、ご了承下さい。

1 3. 選考方法

一次選考（書類審査）を通過した方について、応募締切日から二週間以内に本学において、模擬授業、面接等による最終選考を行う予定です。その際の旅費・滞在費は応募者の自己負担とします。

1 4. 問い合わせ・連絡先

〒184-8584 東京都小金井市梶野町 3-7-2

法政大学理工学部機械工学科

電話：042-387-6111（機械工学科事務室） e-mail：koku-jinji-2026@ml.hosei.ac.jp